

墨田区、DJ Robotics共同で音楽イベント SDGs 未来都市すみだロボライブ ～ロボとヒトと一緒につくる未来の時間～を開催しました

情報経営イノベーション専門職大学（東京都墨田区、学長 中村伊知哉、<http://www.i-u.ac.jp>、以下「iU」）は、2022年3月5日（土）に東京都墨田区（区長：山本 亨。以下、墨田区）、DJ Robotics（東京都墨田区、代表者 山崎 伶）と共同でロボットによるDJの実演イベントを本学iUホールにて開催しました。

今回、墨田区が2021年度「SDGs未来都市」「自治体SDGsモデル事業」に選考されたことをきっかけに、墨田区内の産業振興を目的として開催、約50名の方が参加され大盛況の催しとなりました。

なお、本イベントでは5名のiU生が企画・立案から当日の運営まで主催である墨田区をサポートに携わり、イベントの開催に貢献しました。

■ DJ Robotics 概要

AIとロボットハンドで「DJをするロボット」を開発中の墨田区内にあるベンチャー企業です。テレビドラマで使用されたピアノ演奏ロボットの製作をきっかけにロボットの新たな価値を創造する団体です。高等専門学校 OB の大学院生を中心に、機械・電気・情報などの専攻分野の異なるメンバーと外部クリエイターが参加しています。ロボットが人間のそばで活躍できる場を増やし、ロボットが身近になることを目指しています。開発中の技術は介護・教育などの現場での大人数とのコミュニケーションへの応用が期待されます。

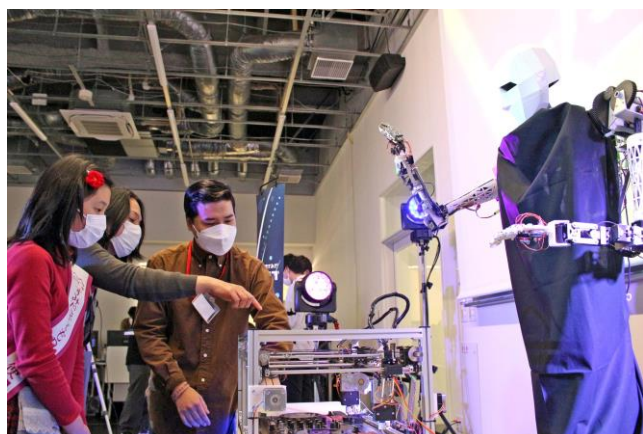
参考 HP : <https://dj-robotics.jp/>

■ イベント開催報告

本イベントは、ヒトがロボットに対する親近感を持つことを目的に開催されました。

当日は墨田区在住の小学生およびそのご家族を中心に対面で約30名、オンラインで約20名の皆様にご参加いただきました。ロボットによるDJの実演をはじめ、ヒトによるDJ実演、コミュニケーションロボットとの交流などを通じて、盛り沢山のプログラムに会場は大いに盛り上がりました。iU生5名も、DJ実演、参加者へのインタビュー、配信サポート等それぞれの役割でイベントに貢献しました。

今後も、DJ Roboticsおよび墨田区との連携を深め、ロボットによるDJ実演やその他コラボレーションを行う機会を創出してまいります。



<大学概要>

■大学・学部学科名

- ・大学名：「情報経営イノベーション専門職大学」 ※愛称「iU（あいゆー）」
- ・学部名：情報経営イノベーション学部 情報経営イノベーション学科

■学長



中村伊知哉（なかむらいちや）

<職歴>

- 1984年、ロックバンド少年ナイフのディレクターを経て旧郵政省入省
- 1998年、MITメディアラボ客員教授
- 2002年、スタンフォード日本センター研究所長
- 2006年、慶應義塾大学大学院教授
- 2020年4月より、iU学長に就任

■設置概要

- ・本校舎：東京都墨田区文花1-18-13
- ・サテライトオフィス：東京都港区海岸1-7-1 東京ポートシティ竹芝 オフィスタワー8階



左：本校舎
右：サテライトオフィス

- ・学生数：451名 ・専任教員数：28名

■教育理念

「変化を楽しみ、自ら学び、革新を創造する。」

■基本構想

ICT×ビジネス×グローバルコミュニケーション + 全員インターンシップ×全員起業×オンライン学習

- ・ICT教育：電子学園が積み上げた基盤により、プログラミング・AI・ビッグデータなど、幅広いICTスキル教育を展開
- ・ビジネス創造教育：実務家教員によるビジネススキル教育を実施、ビジネス教養、ビジネスプラン策定力などを身につける
- ・使える英語・グローバル教育：国際舞台で仕事をするために必要な英語力を磨く教育と留学生の受け入れにより国際性も強化
- ・インターンシップとリアルプロジェクト：1人640時間のインターン、実ビジネスの中でハンズオンのリアルプロジェクト教育を実施
- ・全員起業：希望者全員に対し、在学中に起業にチャレンジできるサポート体制
- ・オンラインを活用した授業サポート：『いつでもどこからでも学ぶことができる』をキーワードに、自ら積極的に学ぶための環境の充実

■育成人材像

- ・ICTを活用する様々な業界・団体において課題を解決し、新たな商品・サービスやビジネスを生み出すことのできる人材
- ・ICTを活用し新たな商品・サービスやビジネスを生み出すことで、国際社会と地域社会の産業発展に貢献する起業家

【本リリースに関するお問い合わせ先】

iU 情報経営イノベーション専門職大学 TEL：03-5655-1555 E-mail：info@i-u.ac.jp